



Partial differential equations/Calculus of variations

Interaction energy between vortices of vector fields on Riemannian surfaces



Énergie d'interaction entre les tourbillons des champs de vecteurs sur une surface riemannienne

Radu Ignat^a, Robert L. Jerrard^b^a Institut de Mathématiques de Toulouse, Université Paul-Sabatier, 31062 Toulouse, France^b Department of Mathematics, University of Toronto, Toronto, Ontario, Canada

ARTICLE INFO

Article history:

Received 23 January 2017

Accepted 7 April 2017

Available online 20 April 2017

Presented by Haïm Brézis

ABSTRACT

We study a variational Ginzburg–Landau-type model depending on a small parameter $\varepsilon > 0$ for (tangent) vector fields on a 2-dimensional Riemannian surface. As $\varepsilon \rightarrow 0$, the vector fields tend to be of unit length and will have singular points of a (non-zero) index, called vortices. Our main result determines the interaction energy between these vortices as a Γ -limit (at the second order) as $\varepsilon \rightarrow 0$.

© 2017 Académie des sciences. Published by Elsevier Masson SAS. This is an open access article under the CC BY-NC-ND license

(<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/>).

R É S U M É

Nous étudions un modèle variationnel de type Ginzburg–Landau (dépendant d'un petit paramètre $\varepsilon > 0$) pour des champs de vecteurs (tangents) sur une surface riemannienne. Lorsque $\varepsilon \rightarrow 0$, ces champs de vecteurs auront des points singuliers d'indice non nul, appelés tourbillons. Notre résultat détermine l'énergie d'interaction entre les tourbillons en tant que Γ -limite (au second ordre) pour $\varepsilon \rightarrow 0$.

© 2017 Académie des sciences. Published by Elsevier Masson SAS. This is an open access article under the CC BY-NC-ND license

(<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/>).

Version française abrégée

Soit (S, g) une surface riemannienne orientée compacte, connexe, sans bord, de dimension 2 et de genre g . Nous considérons la fonctionnelle de Ginzburg–Landau E_ε (voir (1)) dépendant d'un petit paramètre $\varepsilon > 0$ pour des champs de vecteurs (tangents) $u : S \rightarrow TS$, i.e. $u(x) \in T_x S$ pour tout $x \in S$, où $TS = \cup_{x \in S} T_x S$ est le fibré tangent. Lorsque $\varepsilon \rightarrow 0$, ces champs tendent à être de module un (i.e. $|u|_g = 1$ sur S) et génèrent des points singuliers a_k appelés tourbillons. Les tourbillons a_k sont caractérisés par des indices (ou degrés topologiques) $d_k \in \mathbb{Z}$ qui quantifient l'énergie E_ε autour de a_k (i.e. $\pi d_k^2 |\log \varepsilon|$ au

E-mail addresses: Radu.Ignat@math.univ-toulouse.fr (R. Ignat), rjerrard@math.toronto.edu (R.L. Jerrard).

<http://dx.doi.org/10.1016/j.crma.2017.04.004>

1631-073X/© 2017 Académie des sciences. Published by Elsevier Masson SAS. This is an open access article under the CC BY-NC-ND license (<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/>).

premier ordre) et satisfont la relation d'invariance topologique (3); de plus, les tourbillons a_k et leur degrés d_k sont détectés par la vortacité $\omega(u)$.

Notre premier objectif est de déterminer l'énergie d'interaction entre ces tourbillons (appelée énergie renormalisée) donnée par le développement à l'ordre deux de l'énergie E_ε . Ceci repose sur la notion de champ de vecteur canonique harmonique u^* (voir Section 2), qui dépend non seulement de la configuration $a = (a_k)$ et $d = (d_k)$, mais aussi d'un vecteur $\Phi \in \mathbb{R}^{2g}$ qui englobe les intégrales de flux de u^* (voir (8)). En effet, l'énergie renormalisée $W(a, d, \Phi)$ représente l'énergie de Dirichlet associée à u^* en dehors de petites boules centrées en a_k (voir le livre innovateur de Bethuel–Brezis–Hélein [3]). Nous calculons une formule exacte de $W(a, d, \Phi)$ (voir (14)) en utilisant les fonctions de Green en (a_k) ainsi que la fonction $\psi_0 = (-\Delta)^{-1}(-\kappa + \bar{\kappa})$, où κ est la courbure de Gauss sur S et $\bar{\kappa}$ est la moyenne de κ sur S . L'énergie renormalisée détermine la position optimale des tourbillons (a_k) pour les configurations limites u^* des minimiseurs u_ε de E_ε lorsque $\varepsilon \rightarrow 0$; dans le cas de la sphère unité S munie de la métrique standard, la formule (14) montre que les configurations optimales sont données par les couples de deux tourbillons (a_1, a_2) diamétralement opposés, de degrés $d_1 = d_2 = 1$.

Notre résultat principal consiste à établir la Γ -convergence de E_ε à l'ordre deux. Plus précisément, nous montrons la compacité des vorticités $\omega(u_\varepsilon)$ et des intégrales de flux $\Phi(u_\varepsilon)$ pour des champs de vecteurs u_ε d'énergie d'ordre $|\log \varepsilon|$. Ensuite, nous établissons les bornes inférieures et supérieures de E_ε à l'ordre deux qui font apparaître l'énergie renormalisée. Les preuves des résultats annoncés dans cette note font partie de notre article [9].

1. Introduction

Let (S, g) be a closed (i.e. compact, connected without boundary) oriented 2-dimensional Riemannian manifold of genus g . We will focus on (tangent) vector fields

$$u : S \rightarrow TS, \quad \text{i.e. } u(x) \in T_x S \text{ for every } x \in S$$

where $TS = \cup_{x \in S} T_x S$ is the tangent bundle of S . It is well known that there are no smooth vector fields $\mathcal{X}(S)$ (or more generally, of Sobolev regularity $\mathcal{X}^{1,2}(S)$) of unit length $|u|_g = 1$ on S (unless $g = 1$). In fact, vector fields of unit length have in general singular points with a (non-zero) index. Our aim is to determine the interaction energy between these singular points in a variational model of Ginzburg–Landau type depending on a small parameter $\varepsilon > 0$, where the penalty $|u|_g = 1$ in S is relaxed.

Model. For vector fields $u : S \rightarrow TS$, we define the energy functional

$$E_\varepsilon(u) = \int_S e_\varepsilon(u) \text{vol}_g, \quad e_\varepsilon(u) := \frac{1}{2} |Du|_g^2 + \frac{1}{4\varepsilon^2} F(|u|_g^2), \quad (1)$$

where $|Du|_g^2 := |D_{\tau_1} u|_g^2 + |D_{\tau_2} u|_g^2$ in S , vol_g is the volume 2-form on (S, g) and D_v denotes covariant differentiation (with respect to the Levi-Civita connection) of u in direction v and $\{\tau_1, \tau_2\}$ is any local orthonormal basis of TS . The potential $F : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$ is a continuous function with $F(1) = 0$ and there exists some $c > 0$ such that $F(s^2) \geq c(1-s)^2$ for every $s \geq 0$; in particular, 1 is the unique zero of F . The parameter $\varepsilon > 0$ is small penalizing $|u|_g \neq 1$ in S ; the goal is to analyze the asymptotic behavior of E_ε in the framework of Γ -convergence (at first and second order) in the limit $\varepsilon \rightarrow 0$. This is a “toy” problem for some physical models arising for thin shells in micromagnetics and in nematic liquid crystals (see, e.g., [4,5]).

Connection 1-form. On an open subset $O \subset S$, a moving frame is a pair of smooth, properly oriented, orthonormal vector fields $\tau_k \in \mathcal{X}(O)$, $k = 1, 2$, i.e. $(\tau_k, \tau_l)_g = \delta_{kl}$, $k, l = 1, 2$, and $\text{vol}_g(\tau_1, \tau_2) = 1$ in O , where $(\cdot, \cdot)_g$ is the scalar product on TS . (We will use the same notation $(\cdot, \cdot)_g$ for the inner product associated with k -forms, $k = 0, 1, 2$.) Defining $i : TS \rightarrow TS$ such that i is an isometry of $T_x S$ to itself for every $x \in S$ satisfying

$$i^2 w = -w, \quad (iw, v)_g = -(w, iv)_g = \text{vol}_g(w, v),$$

then every smooth vector field $\tau \in \mathcal{X}(O)$ of unit length provides a moving frame $\{\tau_1, \tau_2\} := \{\tau, i\tau\}$ on O . Moreover, if $\{\tau_1, \tau_2\}$ is any moving frame in O , then $\tau_2 = i\tau_1$.¹ Given a moving frame $\{\tau_1, \tau_2\}$ on an open subset $O \subset S$, the *connection 1-form* A associated with $\{\tau_1, \tau_2\}$ is defined for every smooth vector field $v \in \mathcal{X}(O)$:

$$A(v) := (D_v \tau_2, \tau_1)_g = -(D_v \tau_1, \tau_2)_g \quad \text{in } O.$$

In particular, $D_v \tau_1 = -A(v) \tau_2$ and $D_v \tau_2 = A(v) \tau_1$ in O . The definition of A depends on the choice of the moving frame. However, the exterior derivative dA of the connection 1-form is independent of the moving frame; in particular, the following identity holds $dA = \kappa \text{vol}_g$, where κ is the Gaussian curvature of S (see [7], Proposition 2, Chapter 5.3). We recall the Gauss–Bonnet theorem, which states

¹ In general a moving frame exists only locally on S .

Download English Version:

<https://daneshyari.com/en/article/8905770>

Download Persian Version:

<https://daneshyari.com/article/8905770>

[Daneshyari.com](https://daneshyari.com)